

1] まず逆行列を計算しておく.

$$M_1 = [\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \mathbf{a}_3], \quad M_1^{-1} = \frac{1}{18} \begin{bmatrix} -5 & 1 & 7 \\ 1 & 7 & -5 \\ 7 & -5 & 1 \end{bmatrix}, \quad M_2 = [\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2], \quad M_2^{-1} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

(1) $M_1 \mathbf{x} = \mathbf{b}_i$ ($i = 1, 2, 3$) を解けばよいので, $M_1^{-1}[\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \mathbf{b}_3] = \begin{bmatrix} 0 & 7 & 2 \\ 1 & -3 & 0 \\ -1 & 0 & -3 \end{bmatrix}$ の各列ベクトルが $\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \mathbf{b}_3$ の \mathcal{A} に関する座標を与える. (2) $f(\mathbf{a}_i)$ の \mathcal{F} に関する座標を求めるには, $M_2 \mathbf{y} = f(\mathbf{a}_i)$ ($i = 1, 2, 3$) を解けばよいので, $M_2^{-1}[f(\mathbf{a}_1), f(\mathbf{a}_2), f(\mathbf{a}_3)] = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} & 0 \\ 2 & \frac{3}{2} & 1 \end{bmatrix}$ であり, これの各列が $f(\mathbf{a}_i)$ の \mathcal{F} に関する座標を与えるので, \mathcal{A}, \mathcal{F} に関する表現行列は $\begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} & 0 \\ 2 & \frac{3}{2} & 1 \end{bmatrix}$.

(3) f の線形性と (1) から, $f(\mathbf{b}_1) = f(\mathbf{a}_2) - f(\mathbf{a}_3) = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$, $f(\mathbf{b}_2) = 7f(\mathbf{a}_1) - 3f(\mathbf{a}_2) = \begin{bmatrix} 15 \\ -4 \end{bmatrix}$, $f(\mathbf{b}_3) = 2f(\mathbf{a}_1) - 3f(\mathbf{a}_3) = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix}$. これらの \mathcal{F} に関する座標は, $M_2^{-1} \begin{bmatrix} 1 & 15 & 3 \\ 0 & -4 & 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 11 & 4 \\ 1 & 19 & 2 \end{bmatrix}$ の各列ベクトルになる. よって求める表現行列は, $\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 11 & 4 \\ 1 & 19 & 2 \end{bmatrix}$. (4) (1) の

計算過程から, $[\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \mathbf{b}_3] = [\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \mathbf{a}_3] \begin{bmatrix} 0 & 7 & 2 \\ 1 & -3 & 0 \\ -1 & 0 & -3 \end{bmatrix}$ だから, $P = \begin{bmatrix} 0 & 7 & 2 \\ 1 & -3 & 0 \\ -1 & 0 & -3 \end{bmatrix}$. (5)

$[\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2] = [\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2]Q$ となる $Q = M_2^{-1}[\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2] = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 3 & -2 \end{bmatrix}$. (6) $C = Q^{-1}AP = \begin{bmatrix} 1 & 11 & 4 \\ 1 & 7 & 5 \end{bmatrix}$.

(7) $g(\mathbf{v}_1) = \begin{bmatrix} -3 \\ -8 \\ 17 \end{bmatrix}$, $g(\mathbf{v}_2) = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -7 \end{bmatrix}$. それぞれの \mathcal{A} に関する座標を求めるには, $M_1 \mathbf{x} =$

$g(\mathbf{v}_i)$ ($i = 1, 2$) を解けばよい. $M_1^{-1} \begin{bmatrix} -3 & 1 \\ -8 & 0 \\ 17 & -7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 & -3 \\ -8 & 2 \\ 2 & 0 \end{bmatrix}$ の各列が \mathcal{A} に関する座標を

与えるので, 求める表現行列 $M = \begin{bmatrix} 7 & -3 \\ -8 & 2 \\ 2 & 0 \end{bmatrix}$. (8) $MA = \begin{bmatrix} 1 & -1 & -3 \\ -4 & -1 & 2 \\ 2 & 1 & 0 \end{bmatrix}$. (9) $AM =$

$\begin{bmatrix} 3 & -2 \\ 4 & -3 \end{bmatrix}$. (10) \mathbb{R}^3 の標準基底を \mathcal{E}_3 , \mathbb{R}^2 の標準基底を \mathcal{E}_2 とおく. \mathcal{E}_3 から \mathcal{A} への基底変換行列が M_1 , \mathcal{E}_2 から \mathcal{F} への基底変換行列が M_2 であることに注意すると, $\mathcal{E}_3, \mathcal{E}_2$ に関する f の表現行列は, 教科書命題 23.12 より $M_2 A M_1^{-1} = \frac{1}{6} \begin{bmatrix} -2 & 4 & 4 \\ -1 & -1 & -1 \end{bmatrix}$. $\mathcal{E}_2, \mathcal{E}_3$ に関する

g の表現行列は定義から直接読み取れて $\begin{bmatrix} -1 & -2 \\ -4 & -4 \\ 5 & 12 \end{bmatrix}$. \mathcal{E}_3 に関する $g \circ f$ の表現行列

は, $\begin{bmatrix} -1 & -2 \\ -4 & -4 \\ 5 & 12 \end{bmatrix} \cdot \frac{1}{6} \begin{bmatrix} -2 & 4 & 4 \\ -1 & -1 & -1 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 6 & -6 & -6 \\ -11 & 4 & 4 \end{bmatrix}$. \mathcal{E}_2 に関する $f \circ g$ の表現行列は,

$$\frac{1}{6} \begin{bmatrix} -2 & 4 & 4 \\ -1 & -1 & -1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -1 & -2 \\ -4 & -4 \\ 5 & 12 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 6 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}.$$

2 (1) 表現行列の定義から, $A = \begin{bmatrix} -1 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \\ -1 & 3 & -2 \\ 1 & -3 & 2 \end{bmatrix}$ である. (2) A を簡約化すると $\begin{bmatrix} 1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

となるので, $\dim N(A) = 1$ で基底の一例として $\left(\begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right)$ が取れる. $\dim C(A) = 2$ で基底の

一例として $\left(\begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ -2 \\ 2 \end{bmatrix} \right)$ が取れる. これを V, W の元として書けば, $\dim \text{Ker } f = 1$ で

基底として $(3a_1 + a_2)$ が取れ, $\dim \text{Im } f = 2$ で基底として $(-b_1 - b_3 + b_4, -2b_1 + b_2 - 2b_3 + 2b_4)$ が取れる (なお, $\text{Im } f$ の基底はもう少し簡単に $(-b_1 - b_3 + b_4, b_2)$ とも取れる.)

3 (1) $f(e_1) = e_2, f(e_2) = e_1$ であることから $\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$. (2) $(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)$ と

$x + y + z = 0$ との距離は $\frac{1}{\sqrt{3}}$ である. $x + y + z = 0$ の単位法線ベクトル $n = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ を使

うと, $f(e_1) = e_1 - \frac{2}{\sqrt{3}}n = \frac{1}{3}(e_1 - 2e_2 - 2e_3)$ となる. $f(e_2), f(e_3)$ も同様に考えれば, 求める表現行列は, $\frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & -2 & -2 \\ -2 & 1 & -2 \\ -2 & -2 & 1 \end{bmatrix}$ (なお, 一般に a に直交し, 原点を通る平面に関する x

の対称点は, $x - \frac{2(x, a)}{(a, a)}a$ になる. (,) は内積.) (3) $f(x) = a \times x = \begin{bmatrix} -a_3y + a_2z \\ a_3x - a_1z \\ -a_2x + a_1y \end{bmatrix}$ であ

ることから, 求める表現行列は $\begin{bmatrix} 0 & -a_3 & a_2 \\ a_3 & 0 & -a_1 \\ -a_2 & a_1 & 0 \end{bmatrix}$.

4 (1) $D(1) = 2, D(x) = x - 1, D(x^2) = -2x$ より, 表現行列は $A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$. (2) A

を簡約化すると $\begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$. $\dim N(A) = 1$ で基底として $\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} \right)$ が取れ, $\dim C(A) = 2$

で基底として, $\left(\begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right)$ が取れる. これを $\mathbb{R}[x]_2$ の元に直せば, $\dim \text{Ker } D = 1$ で

基底として $(1 + 2x + x^2)$ が取れ, $\dim \text{Im } D = 2$ で基底として $(2, x - 1)$ が取れる (あるいはもっと簡単に $(1, x)$ ととっても良い.) (3) $D(1+x) = 1+x, D(x+x^2) = -(1+x), D(x^2) =$

$-2(x+x^2) + 2x^2$ より, $\begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$. A から B への基底変換行列 $P = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ を用いて,

$P^{-1}AP$ と求めてもよい.