

数学演習第一 (演習第2回) 【解答例】

線形：平面の方程式，行列の演算 2020年6月3日

- 1** (1) $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 8 + 2 - 1 = \boxed{9}$. (2) $\mathbf{a} \times \mathbf{b} = \begin{bmatrix} -1 & -2 \\ 2 & 4 \\ 8 & -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -3 \\ 6 \\ 6 \end{bmatrix}$.
- (3) なす角を $\theta \in [0, \pi]$ とすれば, $\cos \theta = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{\|\mathbf{a}\| \|\mathbf{b}\|} = \frac{9}{\sqrt{16+1+1}\sqrt{4+4+1}} = \frac{9}{3\sqrt{2} \cdot 3} = \frac{1}{\sqrt{2}}$. よって, $\theta = \boxed{\frac{\pi}{4}}$.
- (4) $(\mathbf{a}, \mathbf{b}$ の作る三角形の面積) $= \frac{1}{2}(\mathbf{a}, \mathbf{b}$ の作る平行四辺形の面積) $= \frac{1}{2}\|\mathbf{a} \times \mathbf{b}\| = \frac{1}{2}\sqrt{9+36+36} = \boxed{\frac{9}{2}}$.
- (5) \mathbf{b} の \mathbf{a} 方向の直線への正射影は (図形的に考えれば $(\|\mathbf{b}\| \cos \theta) \frac{\mathbf{a}}{\|\mathbf{a}\|} = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{\|\mathbf{a}\|^2} \mathbf{a} = \frac{9}{18} \begin{bmatrix} 4 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 1/2 \\ 1/2 \end{bmatrix}$).
- (6) $(\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}$ の作る平行六面体の体積) $= |(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \cdot \mathbf{c}| = |-3 - 12 + 18| = \boxed{3}$.

- 2** (1) 直線 l は点 $A(1, 0, 2)$ を通り, $\overrightarrow{AB} = \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ -2 \end{bmatrix}$ を方向ベクトルとするから, 方程式は $x - 1 = \frac{y}{-3} = \frac{z - 2}{-2}$.
- (2) 平面 P は点 $A(1, 0, 2)$ を通り, $\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC} = \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ -2 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} -2 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ 5 \\ -4 \end{bmatrix}$ を法線ベクトルとするから, 方程式は $7(x - 1) + 5y - 4(z - 2) = 0$. これを整理して, $\boxed{7x + 5y - 4z + 1 = 0}$.
- (3) 直線 OH は原点 O を通り, 平面 P の法線ベクトル $\begin{bmatrix} 7 \\ 5 \\ -4 \end{bmatrix}$ を方向ベクトルとするから, $H(7t, 5t, -4t)$ と書ける. 更に, H は平面 P 上の点であるから, $7 \cdot 7t + 5 \cdot 5t - 4 \cdot (-4t) + 1 = 0$ を満たす. これを解いて $t = -\frac{1}{90}$ となり, H の座標は $\left(-\frac{7}{90}, -\frac{1}{18}, \frac{2}{45}\right)$ で, 垂線の長さは $\|\overrightarrow{OH}\| = \frac{\sqrt{49+25+16}}{90} = \boxed{\frac{1}{3\sqrt{10}}}$.

【補足】 一般に, 点 (x_0, y_0, z_0) から平面 $ax + by + cz + d = 0$ に下ろした垂線の長さは $\frac{|ax_0 + by_0 + cz_0 + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$ で与えられる. この事実は上と全く同じ考え方で導くことができる.

- (4) 点 K は直線 l 上の点であるから, $K(t+1, -3t, -2t+2)$ と書ける. このとき, $\overrightarrow{CK} = \begin{bmatrix} t+2 \\ -3t-2 \\ -2t+1 \end{bmatrix}$ と直線 l は垂直ゆえ, $\begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ -2 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} t+2 \\ -3t-2 \\ -2t+1 \end{bmatrix} = t+2 - 3(-3t-2) - 2(-2t+1) = 0$. これより $t = -\frac{3}{7}$ が得られ, 点 K の座標は $\left(\frac{4}{7}, \frac{9}{7}, \frac{20}{7}\right)$. このとき, $\overrightarrow{CK} = \frac{1}{7} \begin{bmatrix} 11 \\ -5 \\ 13 \end{bmatrix}$ であるから, 垂線の長さは $\|\overrightarrow{CK}\| = \frac{\sqrt{121+25+169}}{7} = \boxed{\frac{3\sqrt{35}}{7}}$.

- 3** (1) $2A - 3B = \begin{bmatrix} 10 & -4 \\ -5 & -9 \\ -4 & -5 \end{bmatrix}$. (2) $X = \frac{1}{3}(B - 2A) = \frac{1}{3} \left\{ \begin{bmatrix} -2 & 2 \\ 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 4 & 2 \\ -2 & 0 \\ 2 & -2 \end{bmatrix} \right\} = \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$.
- (3) $AC = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 0 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -3 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -2 & 1 \\ 5 & -5 \end{bmatrix}$.
- (4) $B^t C^t A = B^t(AC) = \begin{bmatrix} -2 & 2 \\ 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 5 \\ 2 & 1 & -5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 6 & -20 \\ 7 & 1 & -10 \\ 4 & -3 & 5 \end{bmatrix}$.

4 $A: 1 \times 3$ 行列, $B: 3 \times 1$ 行列, $C: 2 \times 3$ 行列, $D: 3 \times 2$ 行列 であることに注意.

(1) 積が 3 次正方行列となるのは次の 2 通り:

$$BA = \begin{bmatrix} 3 \\ 5 \\ 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 4 & 8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 12 & 24 \\ 5 & 20 & 40 \\ 2 & 8 & 16 \end{bmatrix}, \quad DC = \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ 5 & 4 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 4 & 8 \\ 3 & 2 & 7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 21 & 24 & 66 \\ 17 & 28 & 68 \\ 5 & 10 & 23 \end{bmatrix}.$$

(2) 積が正方行列とならないのは次の 2 通り:

$$AD = \begin{bmatrix} 1 & 4 & 8 \\ 5 & 4 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ 5 & 4 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} = \boxed{\begin{bmatrix} 39 & 30 \end{bmatrix}}, \quad CB = \begin{bmatrix} 1 & 4 & 8 \\ 3 & 2 & 7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 \\ 5 \\ 2 \end{bmatrix} = \boxed{\begin{bmatrix} 39 \\ 33 \end{bmatrix}}.$$

5 (1) $(A - aE)(A - dE) = \begin{bmatrix} 0 & b \\ c & d - a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a - d & b \\ c & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} bc & 0 \\ 0 & bc \end{bmatrix} = bcE$. 左辺を展開すれば $A^2 - (a + d)A + adE$ であるから, 確かに $A^2 - (a + d)A + (ad - bc)E = O$ が成り立つ.

(2) (1) の関係式より, $(ad - bc)E = (a + d)A - A^2 = A((a + d)E - A) = ((a + d)E - A)A$. よって, $\tilde{A} = (a + d)E - A = \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$ とおけば, 確かに $A\tilde{A} = \tilde{A}A = (ad - bc)E$ が成り立つ.

(3) ① $ad - bc \neq 0$ ならば, (2) の関係式の両辺を $ad - bc \neq 0$ で割り, $A\left(\frac{1}{ad - bc}\tilde{A}\right) = \left(\frac{1}{ad - bc}\tilde{A}\right)A = E$. 定義により $\frac{1}{ad - bc}\tilde{A}$ は A の逆行列である (A は正則): $A^{-1} = \frac{1}{ad - bc}\tilde{A} = \frac{1}{ad - bc} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$.

② $ad - bc = 0$ ならば $A\tilde{A} = O$ となるが, このとき A が逆行列 A^{-1} をもつ (= 正則) と仮定すれば, $\tilde{A} = (A^{-1}A)\tilde{A} = A^{-1}(A\tilde{A}) = A^{-1}O = O$ となり, $A = O$ が従う (成分に注目). ところが, $A = O$ はどんな 2 次正方行列を掛けても O となるので, A が逆行列をもつという仮定に矛盾する.

6 (1) 2 次正則行列の逆行列の公式を用いて, ① $\begin{bmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{bmatrix}$,

$$\textcircled{2} \begin{bmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ \sin \theta & r \cos \theta \end{bmatrix}^{-1} = \frac{1}{r} \begin{bmatrix} r \cos \theta & r \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\frac{\sin \theta}{r} & \frac{\cos \theta}{r} \end{bmatrix}.$$

(2) $AX = {}^tA$ の両辺の左側から A^{-1} を掛けて,

$$X = A^{-1}{}^tA = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 5 & 7 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 2 & 5 \\ 3 & 7 \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} 7 & -3 \\ -5 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 5 \\ 3 & 7 \end{bmatrix} = \boxed{\begin{bmatrix} -5 & -14 \\ 4 & 11 \end{bmatrix}}.$$

7 (1) $A = \begin{matrix} r & s \\ A_{11} & O \\ A_{21} & A_{22} \end{matrix}$, $X = \begin{matrix} r & s \\ X_{11} & X_{12} \\ X_{21} & X_{22} \end{matrix}$ と分割されているから,

$$AX = \begin{bmatrix} A_{11} & O \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X_{11} & X_{12} \\ X_{21} & X_{22} \end{bmatrix} = \boxed{\begin{bmatrix} A_{11}X_{11} & A_{11}X_{12} \\ A_{21}X_{11} + A_{22}X_{21} & A_{21}X_{12} + A_{22}X_{22} \end{bmatrix}}.$$

(2) $AX = E$ だとすれば, $A_{11}X_{11} = E_r$, $A_{11}X_{12} = O$, $A_{21}X_{11} + A_{22}X_{21} = O$, $A_{21}X_{12} + A_{22}X_{22} = E_s$. ここで, A_{11}, A_{22} が正則であるから, $X_{11} = A_{11}^{-1}$, $X_{12} = O$, $X_{21} = -A_{22}^{-1}A_{21}A_{11}^{-1}$, $X_{22} = A_{22}^{-1}$. このとき, $XA = E$ が成り立つことも容易に確かめられる. よって, A は正則であり, その逆行列は $A^{-1} =$

$$\boxed{\begin{bmatrix} A_{11}^{-1} & O \\ -A_{22}^{-1}A_{21}A_{11}^{-1} & A_{22}^{-1} \end{bmatrix}}.$$

8 (1) $A\mathbf{p}_1 = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} = -\mathbf{p}_1$, $A\mathbf{p}_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix} = 2\mathbf{p}_2$, $A\mathbf{p}_3 = \begin{bmatrix} 5 \\ 5 \\ 3 \end{bmatrix} = \mathbf{p}_2 + 2\mathbf{p}_3$ より, $\lambda = \boxed{-1}$, $\mu = \boxed{2}$.

(2) (1) の結果を用いて,

$$\begin{aligned} AP &= A[\mathbf{p}_1 \ \mathbf{p}_2 \ \mathbf{p}_3] = [A\mathbf{p}_1 \ A\mathbf{p}_2 \ A\mathbf{p}_3] = [-\mathbf{p}_1 \ 2\mathbf{p}_2 \ \mathbf{p}_2 + 2\mathbf{p}_3] \\ &= [\mathbf{p}_1 \ \mathbf{p}_2 \ \mathbf{p}_3] \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} = P \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

であるから, B として $\begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$ がとれる. (実は, P は正則であり, $B = P^{-1}AP$ が成り立つ.)