

## 数学演習第二 (演習第9回)

線形：線形写像, 核と像 2022年12月21日

### 要点

#### 〈線形写像〉 (線形教科書 pp.142-144)

- $V, W$  をベクトル空間とする. 以下の条件 (1), (2) を満たす写像  $f: V \rightarrow W$  を **線形写像** という.
  - (1) 任意の  $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in V$  に対して,  $f(\mathbf{a} + \mathbf{b}) = f(\mathbf{a}) + f(\mathbf{b})$  が成り立つ.
  - (2) 任意の  $\mathbf{a} \in V, k \in \mathbb{R}$  に対して,  $f(k\mathbf{a}) = kf(\mathbf{a})$  が成り立つ.

これら (1), (2) の性質を**線形性**という.

- $V$  の零ベクトルを  $\mathbf{0}_V$ ,  $W$  の零ベクトルを  $\mathbf{0}_W$  とする. このとき,  $f: V \rightarrow W$  が線形写像ならば

$$f(\mathbf{0}_V) = \mathbf{0}_W$$

が成り立つ. この対偶を取ると,  $f(\mathbf{0}_V) \neq \mathbf{0}_W$  ならば  $f$  は線形写像でない.

- $A$  を  $m \times n$  行列とし,  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  を  $f(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$  で定める. このとき,  $f$  は線形写像となる. 実際, 任意の  $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^n, k \in \mathbb{R}$  に対して,

$$f(\mathbf{a} + \mathbf{b}) = A(\mathbf{a} + \mathbf{b}) = A\mathbf{a} + A\mathbf{b} = f(\mathbf{a}) + f(\mathbf{b}), \quad f(k\mathbf{a}) = A(k\mathbf{a}) = kA\mathbf{a} = kf(\mathbf{a}).$$

#### 〈線形写像の決定〉 (線形教科書 pp.145-146)

- $V, W$  をベクトル空間,  $(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n)$  を  $V$  の**基底**とする. 任意の  $\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n \in W$  に対して,

$$f(\mathbf{a}_1) = \mathbf{b}_1, \dots, f(\mathbf{a}_n) = \mathbf{b}_n$$

を満たす線形写像  $f: V \rightarrow W$  がただ一つ存在する.

#### 〈線形写像の核, 像〉 (線形教科書 pp.139-142, 147-154)

- $V, W$  をベクトル空間,  $f: V \rightarrow W$  を線形写像とする. このとき,

$$\text{Ker } f = \{\mathbf{a} \in V \mid f(\mathbf{a}) = \mathbf{0}_W\} \subset V$$

を  $f$  の**核**といい,

$$\text{Im } f = f(V) = \{f(\mathbf{a}) \mid \mathbf{a} \in V\} \subset W$$

を  $f$  の**像**という.  $\text{Ker } f$  は  $V$  の部分空間となり,  $\text{Im } f$  は  $W$  の部分空間となる.

- $A$  を  $m \times n$  行列とする.  $f_A(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$  で定められる線形写像  $f_A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  を考える. このとき,  $\text{Ker } f_A$  は  $A$  の零空間  $N(A)$  に一致する. また,  $\mathbb{R}^n$  の標準基底  $(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n)$  に対して,

$$\text{Im } f_A = \langle f_A(\mathbf{e}_1), \dots, f_A(\mathbf{e}_n) \rangle$$

となる. すなわち,  $\text{Im } f_A$  は  $f_A(\mathbf{e}_1), \dots, f_A(\mathbf{e}_n)$  で生成される.  $A = [\mathbf{a}_1 \cdots \mathbf{a}_n]$  と表せば,  $f_A(\mathbf{e}_1) = \mathbf{a}_1, \dots, f_A(\mathbf{e}_n) = \mathbf{a}_n$  なので,  $\text{Im } f_A = \langle \mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n \rangle$  となり,  $\text{Im } f_A$  は  $A$  の列空間  $C(A)$  に一致する.

- 写像  $f: V \rightarrow W$  が**単射**であるとは, 任意の  $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in V$  に対して,  $\mathbf{a} \neq \mathbf{b} \Rightarrow f(\mathbf{a}) \neq f(\mathbf{b})$  が成り立つことをいう. また,  $f$  が**全射**であるとは,  $f(V) = W$  が成り立つことをいう.
- $f: V \rightarrow W$  が線形写像であるとき, 次の (1)-(3) が成り立つ.
  - (1)  $f$  が単射  $\iff \text{Ker } f = \{\mathbf{0}_V\} \iff \dim \text{Ker } f = 0.$
  - (2)  $f$  が全射  $\iff \text{Im } f = W \iff \dim \text{Im } f = \dim W.$
  - (3)  $\dim V = \dim \text{Ker } f + \dim \text{Im } f$

例 1  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  を  $f\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} x_1 + x_2 + x_3 \\ 1 \end{bmatrix}$  で定める. このとき,

$$f\left(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \neq \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

なので,  $f$  は線形写像でない.

例 2  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  を  $f\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} x_1 + x_2 \\ x_1 x_2 \end{bmatrix}$  で定める. このとき,  $f$  は線形写像の定義 (2) を満たさない  
ので, 線形写像でない. 実際,  $\mathbf{a} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ ,  $k = 2$  に対して,

$$f(k\mathbf{a}) = f\left(\begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 2 + 2 \\ 2 \cdot 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ 4 \end{bmatrix}, \quad kf(\mathbf{a}) = 2f\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}\right) = 2\begin{bmatrix} 1 + 1 \\ 1 \cdot 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ 2 \end{bmatrix}$$

となり,  $f(k\mathbf{a}) \neq kf(\mathbf{a})$ .

例 3  $f\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ ,  $f\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$  を満たす線形写像  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  を求める.

$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^2$  とする. まず,  $\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = c_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$  を満たす  $c_1, c_2$  を求める. この式を変形すると

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2x_1 - x_2 \\ -x_1 + x_2 \end{bmatrix}$$

となる. よって,

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = (2x_1 - x_2) \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + (-x_1 + x_2) \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}.$$

次に, この式を用いて,

$$\begin{aligned} f\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}\right) &= f\left((2x_1 - x_2) \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + (-x_1 + x_2) \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}\right) \\ &\stackrel{\text{線形性}}{=} (2x_1 - x_2)f\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}\right) + (-x_1 + x_2)f\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}\right) \\ &\stackrel{\text{仮定}}{=} (2x_1 - x_2) \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} + (-x_1 + x_2) \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ -x_1 + 2x_2 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

を得る. 以上で線形写像  $f$  を求めることができた.

## 演習問題

1 以下の写像が線形写像になるかどうか調べよ.

(1)  $f\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} x_1 + x_2 \\ x_1 + x_3 \end{bmatrix}$  で定義される写像  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ .

(2)  $f\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} x_1 + x_2 + x_3 + 1 \\ x_1 + x_2 + x_3 + 1 \end{bmatrix}$  で定義される写像  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ .

(3)  $f\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}\right) = x_1^2 + x_1x_2 + x_2^2$  で定義される写像  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ .

(4)  $f(p(t)) = p'(t)$  で定義される写像  $f: \mathbb{R}[t]_{n+1} \rightarrow \mathbb{R}[t]_n$ . ただし,  $\mathbb{R}[t]_n$  は  $n$  次以下の実係数多項式全体からなるベクトル空間とする.

2  $m \times n$  行列  $A$  を次のように定めるとき, それぞれの  $A$  が決める  $\mathbb{R}^n$  から  $\mathbb{R}^m$  への線形写像  $f(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$  について以下の問いに答えよ.

(i)  $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$       (ii)  $\begin{bmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 1 & -1 & 0 \\ 2 & 5 & 7 \end{bmatrix}$       (iii)  $\begin{bmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 1 & -1 & 0 \\ 2 & 5 & 6 \end{bmatrix}$

(1)  $\text{Ker } f$  の次元と基底を求めよ. ( $\{\mathbf{0}\}$  の場合, 基底は無し, 次元は 0 であることに注意せよ.)

(2)  $\text{Im } f$  の次元と基底を求めよ.

(3)  $f$  は単射であるかどうかを調べよ. また, 全射であるかどうかを調べよ.

3 (1)  $k$  を実数とする.

$$f\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 5 \end{bmatrix}, \quad f\left(\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 2 \\ 6 \\ k \end{bmatrix}$$

を満たす線形写像  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  を求めよ.\*1

(2) (1) の  $f$  が単射にならないための  $k$  の条件を求めよ. さらに,  $k$  がその条件を満たすとき,  $\text{Im } f$  の次元と基底を求めよ.

4 線形写像  $D: \mathbb{R}[t]_3 \rightarrow \mathbb{R}[t]_3$  を

$$D(p(t)) = 2p(t) - (t+1)p'(t)$$

で定義する.

(1)  $\text{Ker } D$  の次元と基底を求めよ.

(2)  $\text{Im } D$  の次元と基底を求めよ.

\*1 「 $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  を求めよ」は「 $f\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}\right)$  を求めよ」あるいは「 $f(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$  となる行列  $A$  を求めよ」と解釈する (数学演習ウェブページ公開時に加筆).

## レポート課題

- 答だけでなく、計算の過程も書いて下さい。(A4 用紙 1 ~ 2 枚にまとめ, pdf ファイルに変換して提出)
- 授業に出席し, レポートを授業翌日までに WebClass に提出して「出席」となります。

1 写像  $f: \mathbb{R}[t]_n \rightarrow \mathbb{R}[t]_{n+1}$  を

$$f(p(t)) = \int_0^t p(s) ds$$

で定める ( $\mathbb{R}[t]_n$  の定義は演習問題 1 (4) を参照せよ).

- (1)  $f$  は線形写像であることを示せ.
- (2)  $f$  は単射であるが全射でないことを示せ.

2  $A = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 & 3 \\ 2 & 7 & 3 & 8 \\ -1 & 2 & 4 & 7 \end{bmatrix}$  とし, 線形写像  $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$  を  $f(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$  で定める.

- (1)  $\text{Ker } f$  の次元と基底を求めよ.
- (2)  $\text{Im } f$  の次元と基底を求めよ.